

dimarts, 19 de desembre de 2023

# Robots mòbils per lliurar petits paquets en edificis de varies plantes

## Investigadors de la UdL desenvolupen un sistema de navegació

Planificar el camí d'un robot mòbil que ha de transportar i lliurar petits paquets dins d'un immoble de diverses plantes. Aquest és el repte amb el qual treballen investigadors del Laboratori de Robòtica de la Universitat de Lleida (UdL). Els avenços en el disseny del seu sistema de navegació els han compartit a la conferència anual de la Societat d'Electrònica Industrial (IES ONCON 2023 [ <https://iesoncon2023.com/> ]) i els han publicat a la revista científica *Sensors* [ <https://www.mdpi.com/journal/sensors> ]. [Ampliar notícia]

[ <https://www.udl.cat/ca/serveis/oficina/Noticies/Robots-mobils-per-lliurar-petits-paquets-en-edificis-de-varies-> ]



**Text: Premsa UdL**

### M É S

Article *Path Planning of a Mobile Delivery Robot Operating in a Multi-Story Building Based on a Predefined Navigation Tree* [ [https://www.researchgate.net/publication/375101753\\_Path\\_Planning\\_of\\_a\\_Mobile\\_Delivery\\_Robot\\_Operati](https://www.researchgate.net/publication/375101753_Path_Planning_of_a_Mobile_Delivery_Robot_Operati) ]

Vídeo del robot utilitzant l'ascensor [ <https://www.youtube.com/watch?v=QdeLXUZdoew> ]

Vídeo sobre l'arbre de navegació [ <https://www.youtube.com/watch?v=IjQ5V-fAVek> ]

### I N F O R M A C I Ó :